

ABSTRACT

To monitor both the surrounding of a vehicle and a place distant therefrom, there is mounted on the vehicle a twin-camera (23) composed of cameras (23L, 23R) forming a pair. To properly set the postures of the cameras (23L, 23R), their tilts, pans and twists around the optical axes are adjusted using, as indexes, the lengths of the portions, as captured by the cameras (23L, 23R), of the vehicle center line (BCL), the lengths of the portions, as captured by the cameras (23L, 23R), of the vehicle rear-end line (BEL), and the areas of the blind zones (S) in the capturing directions.

TO THE "EEZ0000"

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局



(43) 国際公開日
2001年4月19日 (19.04.2001)

PCT

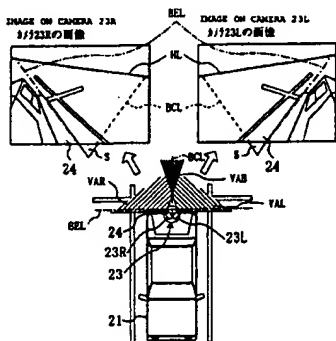
(10) 国際公開番号
WO 01/28250 A1

- (51) 国際特許分類⁷: H04N 7/18, B60R 1/00, 21/00 (72) 発明者; および
(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 岡本修作 (OKAMOTO, Shusaku) [JP/JP]; 〒573-0013 大阪府枚方市墨丘3-6-10-215 Osaka (JP). 中川雅通 (NAKA-GAWA, Masamichi) [JP/JP]; 〒573-0151 大阪府枚方市藤阪北町22-5-304 Osaka (JP). 森村 淳 (MORIMURA, Atsushi) [JP/JP]; 〒631-0006 奈良県奈良市西登美ヶ丘4-14-8 Nara (JP).
- (21) 国際出願番号: PCT/JP00/07062
- (22) 国際出願日: 2000年10月12日 (12.10.2000)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語 (74) 代理人: 前田 弘, 外(MAEDA, Hiroshi et al.); 〒550-0004 大阪府大阪市西区靱本町1丁目4番8号 太平ビル Osaka (JP).
- (30) 優先権データ:
特願平 11/289529
1999年10月12日 (12.10.1999) JP (81) 指定国 (国内): CN, JP, KR, US.
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 松下電器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.) [JP/JP]; 〒571-8501 大阪府門真市大字門真1006番地 Osaka (JP). (84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).
- 添付公開書類:
— 国際調査報告書

[続葉有]

(54) Title: MONITOR CAMERA, METHOD OF ADJUSTING CAMERA, AND VEHICLE MONITOR SYSTEM.

(54) 発明の名称: 監視システム、カメラ調整方法および車両監視システム



(57) Abstract: A twin camera (23) consisting of a pair of cameras (23L, 23R) is provided on a vehicle to observe its surroundings and distant objects. To set the directions of the cameras (23L, 23R) appropriately, the elevation, the azimuth and the angle around an optical axis are adjusted on the basis of the length of the field viewed with the camera along BCL (the vehicle center line), the length of the field viewed with the camera along BEL (the line including the rear end of the vehicle), and the area of a blind spot (S) in the field of view.

(57) 要約:

車両の周囲およびその遠方を監視するために、対をなすカメラ (23L, 23R) からなるツインカメラ (23) を車両に設置する。そして、各カメラ (23L, 23R) の向きを適切に設定するために、車両中心線 (BCL) の当該カメラに撮る部分の長さ、車両後端線 (BEL) の当該カメラに撮る部分の長さ、および撮影方向における死角 (S) の面積を指標として、それぞれの仰角、方位角および光軸周りの回転角を調整する。

WO 01/28250 A1